© EPODOC / EPO

PN - JP2002008732 A 20020111

PA - TOYOTA MOTOR CORP; DENSO CORP

PD - 2002-01-11 OPD - 2000-06-27

- VOLTAGE COMPENSATING DEVICE FOR BATTERY ASSEMBLY IN ELECTRIC VEHICLE

FI - H02J7/00&B; H02J7/00&302C; H01M10/44&P; H01M10/48&P; B60L11/18&A

IN - KATSUTA TOSHIHIRO; KOBAYASHI TETSUYA; YAMASHITA HARUYOSHI; TAMURA HIROSHI

AP - JP20000193010 20000627 PR - JP20000193010 20000627

DT - I

O WPI / DERWENT

PN - JP2002008732 A 20020111 DW200251 H01M10/44 004pp

PA - (NPDE) NIPPONDENSO CO LTD - (TOYT) TOYOTA JIDOSHA KK

AN - 2002-473938 [51]

OPD - 2000-06-27

TI - Voltage corrector for group battery, has voltage variation judging unit that determines size of voltage time fluctuation of each battery to enable large or small by-pass discharge from battery

AB - JP2002008732 NOVELTY - A voltage variation judging unit determines the size of voltage time fluctuation of each battery to enable large or small by-pass discharge from the battery.

- USE - For correcting voltage in group battery used in electric vehicle.

- ADVANTAGE - Ensures precise capacitance balancing of group battery in electric vehicle.

- DESCRIPTION OF DRAWING(S) - The figure shows the block diagram of a voltage corrector.

- (Dwg.1/3)

IW - VOLTAGE CORRECT GROUP BATTERY VOLTAGE VARIATION JUDGEMENT UNIT DETERMINE SIZE VOLTAGE TIME FLUCTUATION BATTERY ENABLE PASS DISCHARGE BATTERY

IC - B60L11/18;H01M10/44;H01M10/48;H02J7/00

MC - X12-H01 X16-G X16-H X21-A01F X21-B01B

DC - Q14 X12 X16 X21

© PAJ /JPO

PN - JP2002008732 A 20020111

PA - DENSO CORP; TOYOTA MOTOR CORP

PD - 2002-01-11

TI - VOLTAGE COMPENSATING DEVICE FOR BATTERY ASSEMBLY IN ELECTRIC VEHICLE

 PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a voltage compensating device of a battery assembly capable of substantially enhancing the accuracy of capacity equalization of a battery in the battery assembly for an electric vehicle conducting capacity leveling.

- SOLUTION: Bypass discharging is conducted so as to reduce the voltage difference between batteries based on the voltage difference (S108). Such a discrepancy that unsuitable bypass discharging is conducted by capacity detection error between batteries caused by SOC calculation error or bypass discharging is not conducted through bypass discharging should be conducted can be prevented. In the case where the variation of battery voltage over time is large and a correlation between the battery voltage and capacity is not reliable, the bypass discharging is conducted so as to reduce the SOC difference based on the SOC difference as in the past (S110). Therefore, such a discrepancy that the capacity unbalance between the batteries is increased since the bypass discharging cannot be conducted for a long time can be prevented.

- H01M10/44;B60L11/18;H01M10/48;H02J7/00

IN - KOBAYASHI TETSUYA:TAMURA HIROSHI;KATSUTA TOSHIHIRO;YAMASHITA HARUYOSHI

ABD - 20020503

AB

ABV - 200205

AP - JP20000193010 20000627

Page 2 13.10.2004 15:20:09

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-8732 (P2002-8732A)

(43)公開日 平成14年1月11日(2002.1.11)

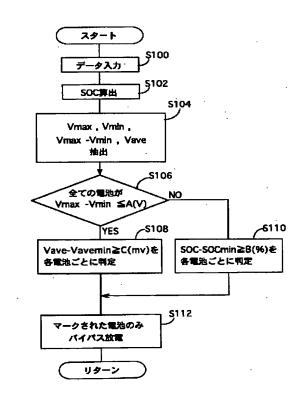
(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ			テーマコード(参考)
H01M	10/44		H01M 1	0/44		P 5G003
B60L	11/18		B60L 1	1/18	•	A 5H030
H 0 1 M	10/48		H 0 1 M I	0/48		P 5H115
H 0 2 J	7/00		H 0 2 J	7/00		В
		3 0 2		3 0 2 C		
			審査請求	未請求	請求項の数1	OL (全 4 頁)
(21)出願番号		特顧2000-193010(P2000-193010)	(71) 出願人	000004260		
				株式会社	生デンソー	
(22)出願日		平成12年6月27日(2000.6.27)		火果此愛	以谷市昭和町1	丁目1番地
			(71)出顧人	0000032	:07	
				トヨタ自	自動車株式会社	
				愛知県豊	豊田市トヨタ町	1 番地
			(72)発明者	(72)発明者 小林 徹也		
				爱知県火	切谷市昭和町1	丁目1番地 株式会
				社デンジ	ノー内	
			(74)代理人	1000817	76	
				弁理士	大川 宏	
						最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 電気自動車用組電池の電圧補正装置

(57)【要約】 (修正有)

【課題】容量均等化処理を行う電気自動車用組電池において電池の容量均等化を従来より格段に高精度化することが可能な組電池の電圧補正装置の提供。

【解決手段】電池電圧差に基づいてそれを低減するようにバイパス放電を実行する(S108)。これにより、SOC算出誤差による各電池間の容量検出誤差により不適切なバイパス放電が実行されたり、逆にバイパス放電されるべきなのにバイパス放電が実行されないなどの不具合を防止することができる。更に、電池電圧の時間的変動が大きく、計測した電池電圧と容量との相関性に信頼性を期待できない場合でも、従来通り、SOC差に基づいてそれを低減するようにバイパス放電を実行する(s110)。これにより、バイパス放電を長期にわたって実行できず、電池の容量不均衡が増大するという不具合を防止することができる。



ヤナツ

【特許請求の範囲】

【請求項1】直列接続されて電気自動車用組電池を構成 する多数の電池の電圧を検出する電圧検出部と、

互いに直列接続されて前記各電池の両端に接続されたバ イパス抵抗及びバイパススイッチと、

前記各電池のSOCを算出するSOC算出部と、

前記バイパススイッチの導通を制御して前記各電池の容 量均等化を実施するバイパススイッチ制御部と、

を備える電気自動車用組電池の電圧補正装置において、 各電池の電圧の時間変動の大小を判定する電圧変動判定 10 手段を有し、

前記バイパススイッチ制御部は、

前記時間変動が大きい場合に各電池のSOCのうち最小値に対して所定値以上大きいSOCをもつ電池をバイパス放電させ、前記時間変動が小さい場合に各電池の電圧のうち最小値に対して所定値以上大きい電圧をもつ電池をバイパス放電させることを特徴とする電気自動車用組電池の電圧補正装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、電気自動車用組電 池の制御装置に関する。

[0002]

【従来の技術】ハイブリッド車、燃料電池車、純二次電 池車など、電力を走行エネルギー源とする電気自動車に は、複数の電池を直列接続して構成した高圧大容量の組 電池が搭載される。

【0003】この種の組電池では、互いに直列接続されたバイパス抵抗及びバイパススイッチを電池ごとに並列接続するとともに各電池の容量を算出し、バイパススイッチを導通させることにより、各電池(又は電池ブロック)の容量を最も低容量の電池に合わせる容量均等化処理を図っている。

【0004】電池容量の算出には、V-I特性や電流積算やそれらの組み合わせる手法が採用される。たとえば、特開平11-346444号公報は、電池の動作履歴により電池の開放電圧を修正して得た修正開放電圧に基づいて電池の充電状態(SOC)を推定する方式を提案している。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記電 池容量算出における検出誤差に起因して、上記容量均等 化処理によっても精度よく各電池の容量を均等化するこ とが容易ではないという問題があることがわかった。

【0006】本発明は上記問題点に鑑みなされたものであり、容量均等化処理を行う電気自動車用組電池において電池の容量均等化を従来より格段に高精度化することが可能な組電池の電圧補正装置を提供することをその目的としている。

[0007]

【課題を解決するための手段】本発明は、直列接続されて電気自動車用組電池を構成する多数の電池の電圧を検出する電圧検出部と、互いに直列接続されて前記各電池の両端に接続されたバイパス抵抗及びバイパススイッチと、前記各電池のSOCを算出するSOC算出部と、前記バイパススイッチの導通を制御して前記各電池の容量

2

均等化を実施するバイパススイッチ制御部とを備える電気自動車用組電池の電圧補正装置において、各電池の電圧の時間変動の大小を判定する電圧変動判定手段を有し、前記バイパススイッチ制御部は、前記時間変動が大きい場合に各電池のSOCのうち最小値に対して所定値以上大きいSOCをもつ電池をバイパス放電させ、前記

さい場合に各電池のSOCのJの取が値に対して所定値以上大きいSOCをもつ電池をバイパス放電させ、前記時間変動が小さい場合に各電池の電圧のうち最小値に対して所定値以上大きい電圧をもつ電池をバイパス放電させることを特徴としている。

【0008】本発明によれば、電池電圧の時間的変動が小さく、計測した電池電圧と容量との相関性に信頼性を期待できる場合には、電池電圧差に基づいてそれを低減するようにバイパス放電を実行するので、SOC差に基づいてそれを低減するようにバイパス放電を実行する場合に比較して、たとえば電流積算などで生じるSOC算出誤差による各電池間の容量検出誤差により不適切なバイパス放電が実行されたり、逆にバイパス放電されるべきなのにバイパス放電が実行されないなどの不具合を防止することができる。

【0009】更に、電池電圧の時間的変動が大きく、計測した電池電圧と容量との相関性に信頼性を期待できない場合でも、従来通り、SOC差に基づいてそれを低減するようにバイパス放電を実行するので、バイバス放電を長期にわたって実行できず、電池の容量不均衡が増大するという不具合を防止することができる。

[0010]

【発明の実施の形態】以下、本発明の好適な態様を以下の実施例により詳細に説明する。ただし、本発明は下記の実施例の構成に限定されるものではなく、置換可能な公知回路を用いても構成できることは当然である。

[0011]

【実施例】(構成)本発明の電気自動車用組電池の電圧 補正装置の一実施例を図面を参照して説明する。図1 40 は、この組電池の電圧補正装置のブロック回路図であ る。1は組電池、1A~1Cは電池、2はバイパス抵 抗、3はバイパススイッチ、4は電圧検出回路、5は電 池管理用のマイクロコンピュータである。

【0012】電池1A~1C及び図示しないその他の電池は直列接続されて組電池1を構成している。バイパス抵抗2及びバイパススイッチ3は直列接続されて各電池1A~1C及びその他の電池とそれぞれ並列に接続されている。電圧検出回路4は各電池の電圧を検出してマイクロコンピュータ5に出力する。マイクロコンピュータ505は、各電圧検出回路4から入力する各電圧データ、組

電池1の充放電電流を検出する電流センサ(図示せず)から入力する電流データ、組電池1の温度を検出する温度センサ(図示せず)から入力する温度データに基づいて組電池1を構成する各電池のSOCを算出し、それに基づいて組電池1の充放電を制御する。

【0013】上記した組電池の管理装置自体は従来と同じであるので、更なる詳細説明は省略する。

(動作)本発明の要旨をなす電池の電圧補正制御の実施 態様を以下に説明する。この制御はマイクロコンピュー タ5により実行される。

【0014】まず、各電池の電圧と組電池1の電流及び温度を所定のデータサンプリング期間Tsにそれぞれ所定時間間隔で複数(ここでは12個)入力する(S100)。図3に各電池ごとに採取した電池電圧データの一例を示す。

【0015】次に、今回のデータサンプリング期間Ts内にて得られた各電池電圧、電流、温度に基づいて従来手法により各電池のSOCを算出する(S102)。

【0016】次に、今回のデータサンプリング期間Ts 内にて入力された各電池電圧から、各電池ごとに最大値 20 Vmaxと最小値Vminと最大電圧差 (Vmax-V min)と電圧平均値Vaveとを求める (S10 4)。

【0017】次に、各最大電圧差(Vmax-Vmin)がそれぞれ所定値A(V)以下かどうかを判定し(S106)、すべてが以下であれば電圧変動が小さい静的状態と判定してS108に進み、そうでなければ電圧変動が大きい動的状態と判定してS110に進む。

【0018】静的状態であれば、各電圧平均値Vave のうちの最小値Vaveminを抽出し、各電圧平均値 30 Vaveと最小値Vaveminとの差が所定値C(m V)以上かどうかを各電圧平均値Vaveごとに調べ (S108)、電圧差が所定値C(mV)以上の電池を バイパス放電するものと決定し、S112に進む。

【0019】動的状態であれば、各電池のSOCのうち 最小のSOCminを抽出し、各SOCと最小の最小の SOCminとの差が所定値B(%)以上かどうかを各 SOCごとに調べ(S110)、SOCが所定値B (%)以上の電池をバイパス放電するものと決定し、S

112に進む。

【0020】S112では、S108、S110でバイパス放電すると決定された電池に対してだけ、バイパススイッチ3を導通させて所定時間だけバイパス放電を実行する。

【0021】この実施例によれば、電池電圧の変動が小さい静的状態では電池間の電圧差に基づいてそれが大きい電池のみバイパス放電を行い、電池電圧の変動が大きい動的状態では電池間のSOC差に基づいてそれが大きい電池のみバイパス放電を行うので、従来のSOC差にのみによりバイパス処理を行う場合に比較して、高精度の電池容量均等化を実現することができる。

(変形態様)上記実施例では、各電池ごとに電池電圧の時間変動の大きさを求め、すべての電池の電圧変動量が所定値以下の場合に静的状態と判定したが、各電池ごとに電池電圧の時間変動の大きさを求め、時間変動が小さい電池に対してはS108の電圧差に基づくバイパス放電の是非を選択し、時間変動が大きい電池に対してはS110のSOC差に基づくバイパス放電の是非を選択することもできる。

【図面の簡単な説明】

【図1】電気自動車用組電池の電圧補正装置を示すプロック図である。

【図2】図1のマイクロコンピュータの電圧補正制御を示すフローチャートである。

【図3】電圧測定期間Tsにおける各電池の計測電圧データのばらつきを示すマップ図である。

0 【符号の説明】

1:組電池

1 A~1 C:電池

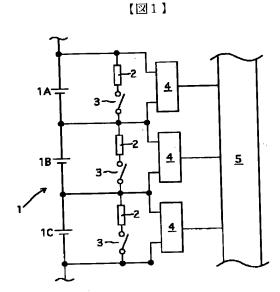
2:バイパス抵抗

3:バイパススイッチ

4:電圧検出回路(電圧検出部)

5:電池管理用のマイクロコンピュータ(SOC算出

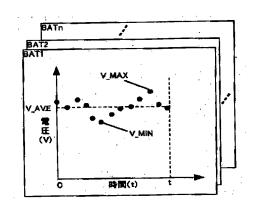
部、バイパススイッチ制御部)



スタート ș100 データ入力 S102 SOC算出 Vmax, Vmin, Vmax -Vmin , Vave 抽出 S106 全ての電池が NO Vrnax -Vrnin ≤A(V) -S110 ~\$108 YES SOC-SOCmin≥B(%)& Vave-Vavemin≥C(mv)& 各電池ごとに判定 各電池ごとに判定 S112 マークされた電池のみ パイパス放電 リターン

【図2】

【図3】



フロントページの続き

(72)発明者 田村 博志

愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 株式会 社デンソー内

the part of the pa

(72)発明者 勝田 敏宏

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動 車株式会社内 (72)発明者 山下 晴義

愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動 車株式会社内

F ターム(参考) 5G003 BA03 DA07 DA12 EA05 FA06 GC05

כסטט

5H030 AA04 AS08 BB21 FF44 FF52

5H115 PC06 PG04 PI14 PI16 PI29

QNO2 QNO8 QNO9 TIO1 TIO5

T106 T005 TU04

